

Math-Net.Ru

Общероссийский математический портал

В. П. Федотов, А. В. Горшков, Применение модифицированного метода граничных элементов к решению задач теории потенциала, *Вестник КРАУНЦ. Физ.-мат. науки*, 2012, выпуск 2(5), 42–50

DOI: <http://dx.doi.org/10.18454/2079-6641-2012-5-2-42-50>

Использование Общероссийского математического портала Math-Net.Ru подразумевает, что вы прочитали и согласны с пользовательским соглашением

<http://www.mathnet.ru/rus/agreement>

Параметры загрузки:

IP: 77.82.202.29

18 июля 2016 г., 12:11:34



ИНФОРМАЦИОННЫЕ И ВЫЧИСЛИТЕЛЬНЫЕ ТЕХНОЛОГИИ

УДК 533.12

ПРИМЕНЕНИЕ МОДИФИЦИРОВАННОГО МЕТОДА ГРАНИЧНЫХ ЭЛЕМЕНТОВ К РЕШЕНИЮ ЗАДАЧ ТЕОРИИ ПОТЕНЦИАЛА

Федотов В.П., Горшков А.В.

Институт Машиноведения УрО РАН, 620049, г. Екатеринбург,
ул. Комсомольская, 34.

E-mail: alex.gorshkov@usu.ru

Рассматривается задача теории потенциала, описываемая уравнением Лапласа $\Delta u = 0$. В работе предложен алгоритм решения задачи потенциала, основанный на методе граничных элементов. Рассмотрены примеры решения задачи Дирихле для круговой области, для куба и решения задачи для куба со смешанными граничными условиями. Проводится сравнение решений, полученными численно-аналитическим методом граничных элементов с аналитическими решениями и решениями, полученными численным интегрированием по граничным элементам.

Ключевые слова: потенциал, граничные элементы, аналитические вычисления

© Федотов В.П., Горшков А.В., 2012

INFORMATION AND COMPUTATION TECHNOLOGIES
MSC 65R10

APPLY MODIFIED METHOD OF THE BOUNDARY ELEMENTS TO THEORY POTENTIAL PROBLEMS

Fedotov V.P., Gorshkov A.V.

The Russian Academy of Sciences Ural Branch Institute of Engineering Sciences,
Ekaterinburg 620049, Komsomolskay str., 34, Russia

E-mail: alex.gorshkov@usu.ru

An algorithm for solving the potential problem, based on the boundary element method, is proposed. Some example of the Dirichlet problem for the circle and the cube are considered. The numerical-analytical solution of the boundary element method were compared with the analytical solution and the numerical solution of the boundary element method.

Key words: potential problem, boundary element, analytic calculation

© Fedotov V.P., Gorshkov A.V., 2012

Введение

Многие физические задачи: гидравлики, электростатики, установившейся теплопроводности и фильтрации, равновесной диффузии сводятся к решению задачи потенциала. Как правило, они решаются численно с помощью сеточных методов, которые приводят к достаточно трудоемкому и не всегда корректному счету. Поэтому актуально повышение скорости и точности решения. Одно из направлений повышения скорости вычислений – уменьшение размерности системы разрешающих уравнений. Использование метода граничных элементов позволяет на единицу понизить порядок системы. Другой путь повышения скорости и точности – максимально возможное использование аналитических вычислений. В известных работах [1, 2, 4] интегралы по граничным элементам берутся численно, с использованием квадратурных формул Гаусса. В трехмерном случае это плоские элементы, как правило, треугольные. Поэтому другой путь повышения скорости и точности – максимально возможное использование аналитических вычислений. Это позволяет получить точные значения интегралов по элементам и их предельные выражения. Такой подход использовался для решения плоских параболических задач [5, 6] и плоских задач теории упругости [7, 8].

Основное уравнение

Рассматривается задача теории потенциала, описываемая уравнением Лапласа:

$$\nabla_j^2 u = 0 \quad (1)$$

в области V с поверхностью Γ . На поверхности заданы граничные условия:

$$\text{при } x \in \Gamma_1, \quad u = \bar{u}(x); \quad (2)$$

$$\text{при } x \in \Gamma_2, \quad q = \bar{q}(x), \quad (3)$$

где Γ_1 и Γ_2 – части поверхности, $\Gamma_1 \cup \Gamma_2 = \Gamma$, $\Gamma_1 \cap \Gamma_2 = 0$, чертой отмечены заданные функции, $q = \partial u / \partial \vec{n}$, \vec{n} – вектор единичной нормали к поверхности, n_j его компоненты. Для решения используется известный подход взвешенных невязок [1]:

$$\begin{aligned} & \int_V \nabla_j^2 u(x) U^*(\xi, x) dV_x + \int_{\Gamma_1} (u - \bar{u}) Q^*(\xi, x) d\Gamma_x - \\ & - \int_{\Gamma_2} (q - \bar{q}) U^*(\xi, x) d\Gamma_x = 0. \end{aligned} \quad (4)$$

Здесь $U^*(\xi, x)$ – весовая функция, $Q^*(\xi, x) = \partial U^*(\xi, x) / \partial \vec{n} = n_j \nabla_j U^*$. Преобразуем первое слагаемое в (4), взяв интеграл дважды по частям. Индекс x в dV_x и $d\Gamma_x$ показывает, что интеграл берется по переменным x :

$$\int_V \nabla_j^2 u(x) U^*(\xi, x) dV_x = \int_V (\nabla_j u(x) U^*(\xi, x))_{,j} dV_x - \int_V \nabla_j u(x) \nabla_j U^*(\xi, x) dV_x.$$

К первому слагаемому правой части применим формулу Гаусса – Остроградского, а интеграл по объему снова проинтегрируем по частям:

$$\int_{\Gamma} \nabla_j u(x) n_j U^*(\xi, x) d\Gamma_x - \int_V \nabla_j u(x) \nabla_j U^*(\xi, x) dV_x =$$

$$= \int_{\Gamma} q(x) U^*(\xi, x) d\Gamma_x - \int_V (u(x) \nabla_j U^*(\xi, x))_{,j} dV_x + \int_V u(x) \nabla_j^2 U^*(\xi, x) dV_x.$$

Применяя ко второму слагаемому формулу Гаусса – Остроградского получим выражение:

$$\int_{\Gamma} q(x) U^*(\xi, x) d\Gamma_x - \int_{\Gamma} u(x) Q^*(\xi, x) d\Gamma_x + \int_V u(x) \nabla_j^2 U^*(\xi, x) dV_x.$$

После подстановки в (4) получим:

$$\begin{aligned} & \int_V u(x) \nabla_j^2 U^*(\xi, x) dV_x - \int_{\Gamma_1} q(x) U^*(\xi, x) d\Gamma_x \\ & + \int_{\Gamma_2} \bar{q}(x) U^*(\xi, x) d\Gamma_x + \int_{\Gamma_2} \bar{u}(x) Q^*(\xi, x) d\Gamma_x - \int_{\Gamma_1} u(x) Q^*(\xi, x) d\Gamma_x = 0. \end{aligned} \quad (5)$$

Выберем весовую функцию, удовлетворяющую уравнению

$$\nabla_j^2 U^* = -2\alpha\pi\delta(\xi, x),$$

где $\delta(\xi, x)$ – дельта-функция Дирака, для плоских задач $\alpha = 1$, для трехмерных $\alpha = 2$. Решение этого уравнения в случае трехмерных задач имеет вид:

$$U^*(\xi, x) = \frac{1}{4\pi r(\xi, x)},$$

где $r = \sqrt{(\xi_1 - x_1)^2 + (\xi_2 - x_2)^2 + (\xi_3 - x_3)^2}$ в плоском случае

$$U^*(\xi, x) = -\frac{1}{2\pi} \ln r(\xi, x),$$

$r = \sqrt{(\xi_1 - x_1)^2 + (\xi_2 - x_2)^2}$. В результате подстановки в (5) получим граничное интегральное уравнение [1]:

$$u(\xi) = \int_{\Gamma} Q^*(\xi, x) u(x) d\Gamma_x - \int_{\Gamma} U^*(\xi, x) q(x) d\Gamma_x. \quad (6)$$

Здесь интегралы берутся по всей поверхности, включая области, где граничные условия известны и неизвестны.

Согласно методу граничных элементов, разобьем границу на элементов. Удобнее использовать треугольные элементы, а в плоском случае отрезки прямых. Для аппроксимации неизвестных функций выберем наиболее простой вариант – потенциал $u(x)$ и поток $q(x)$ на элементе постоянны. Будем считать, что эти значения соответствуют узлу ξ_k элемента и равны u_k и q_k соответственно. В качестве узла ξ_k выберем середину элемента, в трехмерном случае точку пресечения медиан треугольника, а в плоском – середину отрезка. Положим, что поверхность Γ_1 содержит N элементов, которые обозначим $\Gamma^{(1)}, \Gamma^{(2)}, \dots, \Gamma^{(N)}$ а поверхность Γ_2 – M элементов, которые обозначим $\Gamma^{(N+1)}, \Gamma^{(N+2)}, \dots, \Gamma^{(N+M)}$, $N+M=n$. Для узла ξ_p , лежащего на элементе $\Gamma^{(p)}$ запишем:

$$\begin{aligned} \frac{1}{2} u_p &= \sum_{r=1}^N \left(q_r \int_{\Gamma^{(r)}} u^*(\xi_p, x) d\Gamma_x - \bar{u}_r \int_{\Gamma^{(r)}} q^*(\xi_p, x) d\Gamma_x \right) + \\ &+ \sum_{r=N+1}^{N+M} \left(\bar{q}_r \int_{\Gamma^{(r)}} u^*(\xi_p, x) d\Gamma_x - u_r \int_{\Gamma^{(r)}} q^*(\xi_p, x) d\Gamma_x \right), p = 1, 2, \dots, N+M \end{aligned} \quad (7)$$

Уравнение (6) свелось к системе линейных уравнений (7).

Для решения задачи нужно вычислить интегралы:

$$U_{mn} = \int_{\Gamma_n} u^*(\xi_m, x) d\Gamma_x, Q_{mn} = \int_{\Gamma_n} q^*(\xi_m, x) d\Gamma_x. \quad (8)$$

Интегралы (8) вычислены аналитически. В плоском случае эти интегралы представляют собой линейные комбинации выражений:

$$\begin{aligned} Q_1 &= \ln(\xi_1^2 + \xi_2^2), \quad Q_2 = \ln((\xi_1 - L)^2 + \xi_2^2), \\ Q_3 &= \arctan\left(\frac{\xi_1}{\xi_2}\right), \quad Q_4 = \arctan\left(\frac{\xi_1 - L}{\xi_2}\right). \end{aligned} \quad (9)$$

Здесь L – длина отрезка. Как видно из приведенных выражений, интегралы зависят от логарифмов расстояний от точки ξ до концов элемента и от углов между элементом и направлением на точку ξ .

Пример 1

Стационарная тепловая задача для круговой области при заданных на границе значениях температуры (задача Дирихле для уравнения Лапласа в круге).

Рассмотрим задачу определения температуры в круговой области с радиусом R при заданных на границе значениях температуры:

$$k\Delta u = 0, 0 \leq \varphi \leq 2\pi, 0 \leq r \leq R,$$

$$u = 1 + \sin \varphi + \frac{1}{2} \sin 3\varphi + \cos 4\varphi, 0 \leq \varphi \leq 2\pi, r = R.$$

Задача имеет аналитическое решение

$$u = 1 + r \sin \varphi + \frac{r^3}{2} \sin 3\varphi + r^4 \cos 4\varphi.$$

Для сравнения найдем приближенное решение с помощью модифицированного метода граничных элементов. Граница области – окружность радиуса $R = 1$ – приближается ломаной, состоящей из n отрезков прямой одинаковой длины. Температура и поток полагаются постоянными на каждом отрезке. Чем больше n , тем точнее будет приближение окружности ломанной. Результаты расчетов. На рис. 1 представлены графики решений при различном числе узлов. Как видно из результатов решений наблюдается очень быстрая численная сходимость метода, что объясняется аналитическими вычислениями в основе общей процедуры счета, причем, уже при разбиении на 32 граничных элемента отличия от аналитического решения практически отсутствуют, что позволяет говорить о снижение порядка разрешающей системы алгебраических уравнений.

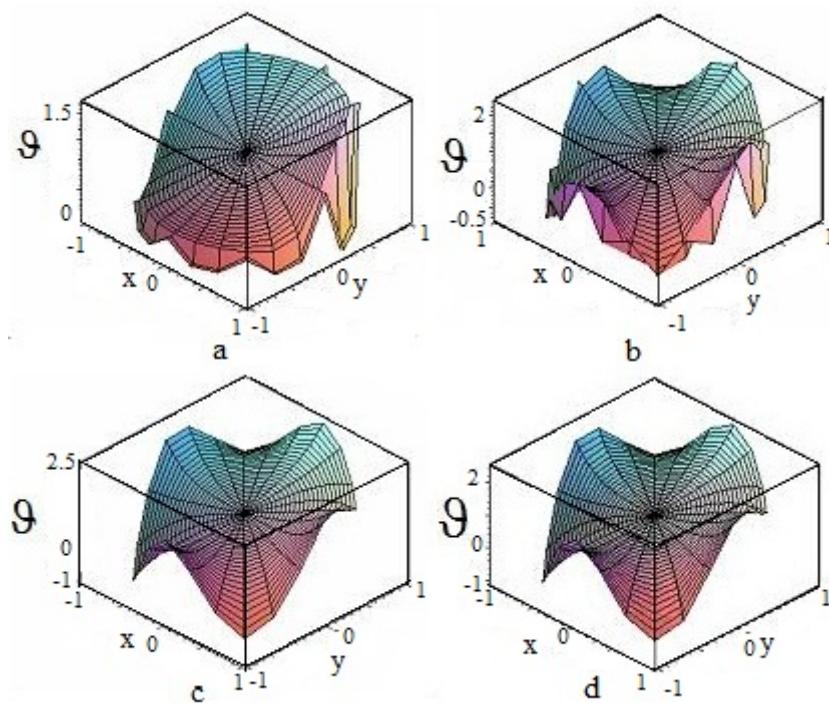


Рис. 1. Графики решений при различном числе узлов: $n = 8$ (a); $n = 16$ (b); $n = 32$ (c); для сравнения график аналитического решения (d)

Трехмерный случай

Для вычисления интегралов в трехмерном случае вершины элемента нумеруются так, чтобы обход со стороны внешней нормали поверхности был против часовой стрелки. На каждом элементе вводится локальная система координат $Ox_1x_2x_3$. Систему выбираем так, что начало o совпадает с третьей вершиной элемента. Ось ox_3 параллельна внешней нормали поверхности и направлена в ту же сторону. Ось ox_2 параллельна стороне, противоположной вершине треугольника. Ось ox_1 , соответственно перпендикулярна этой стороне (см. рис. 2). Координаты вершин элемента в

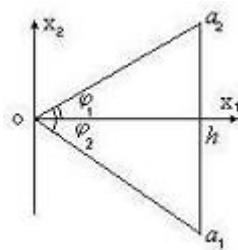


Рис. 2. Локальная система координат элемента

локальной системе координат равны $(0,0)$, (h,k_1h) , (h,k_2h) , где $k_1 = \tan \varphi_1$, $k_2 = \tan \varphi_2$, φ_1 , φ_2 – углы, которые образуют стороны oa_1 и oa_2 элемента с осью. Такой выбор системы координат обеспечивает определенную симметрию интегрируемых выражений. Координаты точки наблюдения в локальной системе координат элемента m обозначим

$(\zeta_{m1}, \zeta_{m2}, \zeta_{m3})$. Вычисляемые интегралы примут вид:

$$U_{mn} = \int_{\Gamma^{(n)}} \frac{1}{\sqrt{\zeta_{m3}^2 + (x_1 - \zeta_{m1}^2)^2 + (x_2 - \zeta_{m2}^2)^2}} d\Gamma_x,$$

$$Q_{mn} = \int_{\Gamma^{(n)}} \frac{1}{[\zeta_{m3}^2 + (x_1 - \zeta_{m1}^2)^2 + (x_2 - \zeta_{m2}^2)^2]^{3/2}} d\Gamma_x.$$

В результате перехода к повторным получим:

$$U_{mn} = \int_0^{h_{k_2 x_1}} \int_{k_1 x_1}^{k_2 x_1} \frac{1}{\sqrt{\zeta_{m3}^2 + (x_1 - \zeta_{m1}^2)^2 + (x_2 - \zeta_{m2}^2)^2}} dx_2 dx_1. \quad (10)$$

$$Q_{mn} = \int_0^{h_{k_2 x_1}} \int_{k_1 x_1}^{h_{k_2 x_1}} \frac{1}{[\zeta_{m3}^2 + (x_1 - \zeta_{m1}^2)^2 + (x_2 - \zeta_{m2}^2)^2]^{3/2}} dx_2 dx_1. \quad (11)$$

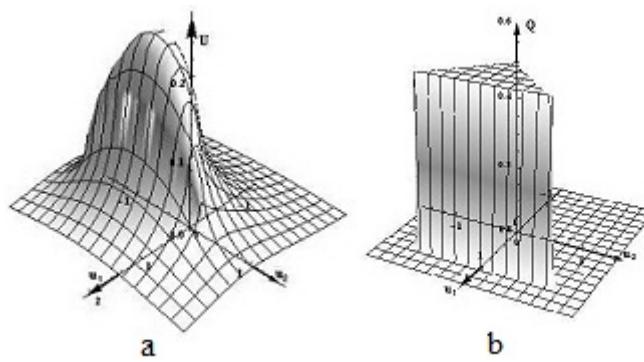
Интегралы (10, 11) после ряда замен приводятся к дробно-рациональным выражениям и интегрируются в элементарных функциях. Обозначим первообразную интеграла (10) через $F_1(c, \zeta_3, z, k)$, а интеграла (11) через $F_2(\zeta_1, \zeta_2, \zeta_3, z, k)$. Функция $F_1(c, \zeta_3, z, k)$ представляет комбинацию функций задающими угол между элементом и направлением на точку влияния и логарифм расстояния от узла элемента до точки влияния типа (9). Для функции $F_2(\zeta_1, \zeta_2, \zeta_3, z, k)$ – комбинацию функций с аналогичными аргументами. Рассматриваются следующие взаимные положения точки ζ и элемента:

1. Точка ζ лежит вне плоскости элемента. Тогда подынтегральные функции непрерывны и интегралы (10, 11) непрерывные функции параметров – координат точки ζ .
2. Точка ζ лежит на плоскости элемента, внутри или вне его. Пределы первообразных соответственно равны:

$$\begin{aligned} F_1(c, 0, x, k) &= -\frac{2c \ln [\sqrt{z^2 + c^2} - z]}{(\sqrt{1+k^2} - k) \sqrt{1+k^2}} + \\ &+ \frac{ck \ln \left[c^2 + \frac{2(c - (k + \sqrt{1+k^2})z)(z - \sqrt{z^2 + c^2})}{\sqrt{1+k^2}} \right] + z \ln \left[\frac{c - kz}{\sqrt{1+k^2}} + \sqrt{z^2 + c^2} \right] - z}{\sqrt{1+k^2}}, \\ F_2(c, 0, x, k) &= \frac{\pi}{2} \left\{ \operatorname{sign} \left[c \left(k + \sqrt{1+k^2} \right) + x - \sqrt{c^2 + x^2} \right] + \right. \\ &\quad \left. + \operatorname{sign} \left[c \left(\sqrt{1+k^2} - k \right) - x + \sqrt{c^2 + x^2} \right] \right\}. \end{aligned}$$

Графики предельных функций F_1 и F_2 представлены на рис. 3a и 3b.

3. Точка лежит на границе элемента. Функции $Q_{mn}(\zeta_1, \zeta_2, 0)$ имеют разрыв равный 2π , а функции $U_{mn}(\zeta_1, \zeta_2, \zeta_3)$ – устранимые разрывы.

Рис. 3. Поверхности функций F_1 и F_2

Пример 2

Для оценки точности построенного метода решена задача Дирихле для уравнения Лапласа в кубе. Заданы следующие граничные условия: поверхность Γ_1 – вся поверхность куба, поверхность $\Gamma_2 = \emptyset$.

При

$$x_1 = -0.5, -0.5 \leq x_2 \leq 0.5, -0.5 \leq x_3 \leq 0.5, u = 2;$$

$$x_1 = 0.5, -0.5 \leq x_2 \leq 0.5, -0.5 \leq x_3 \leq 0.5, u = 1;$$

$$-0.5 \leq x_1 \leq 0.5, x_2 \pm 0.5, -0.5 \leq x_3 \leq 0.5, u = 0;$$

$$-0.5 \leq x_1 \leq 0.5, -0.5 \leq x_2 \leq 0.5, x_3 \pm 0.5, u = 0,$$

полученное численное решение сравнивалось с аналитическим, построенным в виде ряда

$$u = \frac{8}{\pi^2} \sum_{k,m=1}^{\infty} \frac{(-1)^{k+m} \cos \pi(2k-1)x_2 \cos \pi(2m-1)x_3}{(2k-1)(2m-1)} \times \\ \times (3 \cosh(c_{1mk}x_1) - \sinh(c_{1mk}x_1)), \quad (12)$$

где $c_{1mk} = \pi \sqrt{(2k-1)^2 + (2m-1)^2}$. На рис. 4а показано сравнение численного реше-

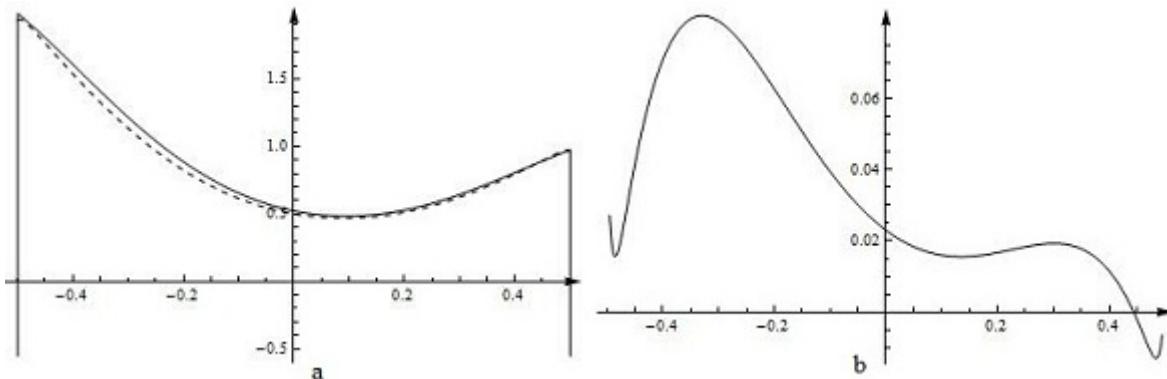


Рис. 4. Сравнение аналитического и приближенного решений

ния с аналитическим на прямой $(-0.5, 0, 0) - (0.5, 0, 0)$. Сплошной линией выделено

численное решение, пунктиром – аналитическое. На рис. 4b показана погрешность численного решения вдоль той же прямой.

Было также построено решение методом граничных элементов с численным интегрированием по элементам. Сравнительные результаты представлены в таблице.

Таблица

Сравнение решений, полученных различными методами			
x	Аналитическое решение	Численно-аналитическое решение	Решение по методу граничных элементов
-0.375	1.43016	1.50863	1.34032
-0.250	0.96719	1.0412	0.801924
-0.125	0.65859	0.703483	0.484194
0.0	0.5	0.523011	0.337388
0.125	0.4721	0.487691	0.327176
0.250	0.56012	0.578455	0.440945
0.375	0.74827	0.763672	0.684603

Из приведенной таблицы и графиков видно, что погрешность численно-аналитического решения не превышает 10 %. Погрешность численного решения существенно больше. Время счета численного решения примерно в 3 раза больше, чем численно-аналитического.

Пример 3

Для этой же области решена задача для уравнения Лапласа с иными краевыми условиями: поверхность Γ_2 образована двумя квадратами:

$$x_1 = -0.5, -0.5 \leq x_2 \leq 0.5, -0.5 \leq x_3 \leq 0.5, u = 2;$$

$$x_1 = 0.5, -0.5 \leq x_2 \leq 0.5, -0.5 \leq x_3 \leq 0.5, u = 1;$$

поверхность Γ_1 :

$$-0.5 \leq x_1 \leq 0.5, x_2 \pm 0.5, -0.5 \leq x_3 \leq 0.5, u = 0;$$

$$-0.5 \leq x_1 \leq 0.5, -0.5 \leq x_2 \leq 0.5, x_3 \pm 0.5, u = 0.$$

Аналитическое решение при данных краевых условиях имеет вид:

$$u = -\frac{4}{\pi^2} \sum_{k,m=1}^{\infty} \frac{(-1)^{k+m} \cos \pi(2k-1)x_2 \cos \pi(2m-1)x_3}{(2k-1)(2m-1)} \frac{\sinh(c_{1mk}x_1)}{\cosh(c_{1mk}x_1)} \quad (13)$$

На рис. 5a показано сравнение численного решения с аналитическим на прямой $(-0.5, 0, 0) - (0.5, 0, 0)$. Сплошной линией выделено численное решение, пунктиром – аналитическое. На рис. 5b показана погрешность численного решения вдоль той же прямой.

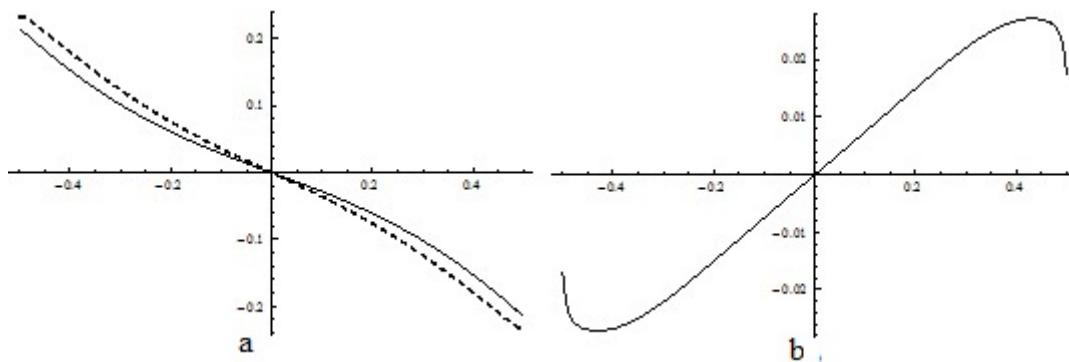


Рис. 5. Сравнение аналитического и приближенного решения

Заключение

В работе рассматривается применение модифицированного метода граничных элементов к некоторым задачам теории потенциала. В изложенном методе максимально используются аналитические вычисления. Их результаты годятся для использования в любых задачах теории потенциала. Основой метода является вычисление интегралов по базовому элементу.

Приведенные примеры решения некоторых задач показывают, что используемый метод позволяет получить достаточно высокую точность при небольшом числе элементов, а скорость вычислений больше, чем при использовании численных методов интегрирования по элементам.

Библиографический список

1. Бреббия К., Теллес Ж., Броубел Л. Методы граничных элементов. М.: Мир, 1987. 524 с.
2. Хомяков А.Н. Метод граничных элементов повышенной точности в задачах гидродинамики идеальной жидкости // Вычислительные методы и программирование. 2008. Т. 9. С. 401-404.
3. Михлин С.Г. Лекции по линейным интегральным уравнениям. М.: ГИФМЛ, 1959. 232 с.
4. Зарубин В.С., Кузыркин Г.Н. О возможностях метода граничных элементов при моделировании континуальных систем. – URL: <http://technomag.edu.ru/doc/48397.html>
5. Федотов В.П., Нефедова О.А. Применение модифицированного метода граничных элементов для решения параболических задач // Вестн. Сам. гос. техн. ун-та. Сер. Физ.-мат. науки. 2011. Вып. 4 (25). С. 93-101.
6. Федотов В.П. Модифицированный метод граничных элементов для решения задач колебания пластины // Вестник КРАУНЦ. Физ.-мат. науки. 2011. № 2 (3). С. 18-32.
7. Федотов В.П., Спевак Л.Ф. Аналитическое интегрирование функций влияния для решения задач упругости и теории потенциала методом граничных элементов // Математическое моделирование. 2007. Т. 19. № 2. С. 87-104.
8. Федотов В.П., Горшков А.В. Численно-аналитический метод решения задач упругости с особенностями // Вестн. Сам. гос. техн. ун-та. Сер. Физ.-мат. науки. 2005. Т. 38. С. 29-34.

Поступила в редакцию / Original article submitted: 08.11.2012